

Modelli minimi e programmazione logica

Marco Piastra

Clausole di Horn in L_{PO}

■ Definizione quasi identica al caso proposizionale

Forma a clausole (della skolemizzazione di un insieme di enunciati)

In ciascuna clausola occorre al massimo un atomo in forma positiva

Fatti, regole e goal

Fatti: clausola con un singolo atomo in forma positiva

$\{Umano(socrate)\}, \{Pyramid(x)\}, \{Sorella(alba, madreDi(paolo))\}$

Regole: clausola di due o più atomi, uno in forma positiva

$\{Umano(x), \neg Filosofo(x)\},$
 $\forall x (Filosofo(x) \rightarrow Umano(x))$

$\{\neg Femmina(x), \neg Genitore(k(x),x), \neg Genitore(k(y),y), Sorella(x,y)\}$
 $\forall x \forall y ((Femmina(x) \wedge \exists z (Genitore(z,x) \wedge Genitore(z,y))) \rightarrow Sorella(x,y))$

$\{\neg Above(x,y), On(x,k(x))\}, \{\neg Above(x,y), On(j(y),y)\}$
 $\forall x \forall y (Above(x,y) \rightarrow (\exists z On(x,z) \wedge \exists v On(v,y)))$

Goal: clausola di atomi in forma negativa

$\{\neg Umano(socrate)\}$

$\{\neg Sorella(alba,x), \neg Sorella(x,paola)\}$

Negazione di $\exists x (Sorella(alba,x) \wedge Sorella(x,paola))$

Universo e base di Herbrand

■ Termini e atomi di Herbrand

Dato un linguaggio L_{PO}

Un **termine** di Herbrand è un *termine base* (*ground term* = che non contiene variabili)

Esempi:

$f(a), g(a,b), g(f(a),b), g(f(a),g(b,c)), g(f(a),g(f(b),c)), \dots$

Un **atomo** di Herbrand è un *atomo base* (*ground atom* = che non contiene variabili)

Esempi:

$P(f(a)), P(g(a,b)), Q(g(f(a),b), g(f(a),g(b,c))), \dots$

■ Universo e base di Herbrand

L'**universo** di Herbrand è l'insieme di tutti i termini di Herbrand

Esempio:

$U_H \equiv \{f(a), g(a,b), g(f(a),b), g(f(a),g(b,c)), g(f(a),g(f(b),c)), \dots\}$

La **base** di Herbrand è l'insieme di tutti gli atomi di Herbrand

Esempio:

$B_H \equiv \{P(f(a)), P(g(a,b)), Q(g(f(a),b), g(f(a),g(b,c))), \dots\}$

Modelli di Herbrand

■ Struttura di Herbrand per L_{PO}

Una struttura $\langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle$ tale che

$$\forall c \in \text{Cost}(L_{PO}), \nu_H(c) = c$$

$$\forall t \in \mathbf{U}_H, \nu_H(t) = t$$

■ Interpretazione ν_H di Herbrand

Un qualsiasi **sottoinsieme** della base di Herbrand B_H

$$\nu_H \equiv \{P(a), P(f(b)), P(c), Q(a,g(b,c)), Q(b,c) \dots\} \quad (\text{solo formule atomiche chiuse})$$

$$\nu_H \subseteq B_H$$

■ Modello di Herbrand

$$\varphi \in \text{Atom}(L_{PO}), \langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \models \varphi \quad \text{sse } \varphi \in \nu_H$$

$$\varphi \in \text{Atom}(L_{PO}), \langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \models \neg \varphi \quad \text{sse } \varphi \notin \nu_H$$

$$\langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \models \neg \varphi \quad \text{sse } \langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \not\models \varphi$$

$$\langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \models \varphi \rightarrow \psi \quad \text{sse } (\langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \not\models \varphi \text{ o } \langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \models \psi)$$

$$\langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s] \models \forall x \varphi \quad \text{se per ogni } c \in \text{Cost}(L_{PO}) \text{ si ha } \langle \mathbf{U}_H, \nu_H \rangle [s](x.c) \models \varphi$$

Clausole di Horn e modelli di Herbrand

- **Teorema di Herbrand** (in forma generale)

Data una teoria di enunciati universali Σ ,
 $H(\Sigma)$ ha un modello sse Σ ha un modello

- Corollario (forma a clausole di Horn)

Sia Γ un insieme di clausole di Horn, le seguenti affermazioni sono equivalenti:

- Γ è soddisfacibile
- Γ ha un modello di Herbrand

(Notare: si afferma che Γ ha un modello di Herbrand, non $H(\Gamma)$)

Non vale in generale: solo se Γ è un insieme clausole di Horn

In questa forma (finita), è quasi una procedura effettiva ...

Clausole di Horn e modelli di Herbrand

■ Corollario del teorema di Herbrand

Sia Γ un insieme di clausole di Horn, le seguenti affermazioni sono equivalenti:

- Γ è soddisfacibile
- Γ ha un modello di Herbrand

Non vale in generale: solo se Γ è un insieme clausole di Horn

■ **Modello minimo** di Herbrand

Il modello minimo M_Γ è l'intersezione di tutti i modelli di Herbrand M_i di Γ :

$$M_\Gamma \equiv \bigcap_{M_i} M_i$$

■ Teorema (van Emden e Kowalski, 1976)

Sia Γ un insieme di clausole di Horn e φ un atomo base,
le seguenti affermazioni sono equivalenti:

- $\Gamma \models \varphi$
- $\varphi \in M_\Gamma$ (L'unione degli atomi base φ che sono conseguenza logica di Γ coincide con M_Γ)
- φ è derivabile da Γ tramite risoluzione con unificazione

Programmi e modello minimo

■ Teorema (Apt e van Emden, 1982)

Sia Π un **programma** (= un insieme di clausole di Horn).

Applicata a Π , la procedura di risoluzione genera il modello minimo M_Π

La procedura termina se M_Π è finito (raggiungimento del *punto fisso*)

Esempio:

$$\Pi \equiv \{ \{Umano(x), \neg Filosofo(x)\}, \{Mortale(x), \neg Umano(x)\}, \\ \{Filosofo(socrate)\}, \{Filosofo(platone)\}, \{Filosofo(aristotele)\} \}$$

Applicando la procedura di risoluzione in modo esaustivo, si ottiene:

$$M_\Pi \equiv \{ \{Mortale(x), \neg Filosofo(x)\}, \\ \{Filosofo(socrate)\}, \{Filosofo(platone)\}, \{Filosofo(aristotele)\}, \\ \{Umano(socrate)\}, \{Umano(platone)\}, \{Umano(aristotele)\}, \\ \{Mortale(socrate)\}, \{Mortale(platone)\}, \{Mortale(aristotele)\} \}$$

(assomiglia alla generazione di un database, *implicitamente descritto* da Π ...)

Programmi e goal

Un dimostratore di teoremi, applicato ad un programma logico Π , risponde solo a domande del tipo “ $\Pi \models \phi$?”

Si rammenti che, se $\Pi \models \phi$, allora $\Pi \cup \{\neg\phi\}$ è insoddisfacibile

- Un sistema di programmazione logica è in grado di generare un particolare sottoinsieme di M_Π

Un goal $\{\neg\alpha_1, \neg\alpha_2, \dots, \neg\alpha_m\}$, dove occorrono le variabili x_1, x_2, \dots, x_m equivale all'enunciato $\forall x_1 \forall x_2 \dots \forall x_n (\neg\alpha_1 \vee \neg\alpha_2 \vee \dots \vee \neg\alpha_m)$ che equivale a $\neg\exists x_1 \exists x_2 \dots \exists x_n (\alpha_1 \wedge \alpha_2 \wedge \dots \wedge \alpha_m)$

Un sistema di programmazione logica genera tutte le **sostituzioni**

$[x_1/t_1, x_2/t_2, \dots, x_n/t_n]$ tali per cui $\Pi \cup \{\neg(\alpha_1 \wedge \alpha_2 \wedge \dots \wedge \alpha_m)[x_1/t_1, x_2/t_2, \dots, x_n/t_n]\}$ è insoddisfacibile

(vale a dire $\Pi \models (\alpha_1 \wedge \alpha_2 \wedge \dots \wedge \alpha_m)[x_1/t_1, x_2/t_2, \dots, x_n/t_n]$)

(vale a dire $(\alpha_1 \wedge \alpha_2 \wedge \dots \wedge \alpha_m)[x_1/t_1, x_2/t_2, \dots, x_n/t_n] \in M_\Pi$)

Il goal agisce da filtro, caratterizzando il sottoinsieme di M_Π

Goal diverso, sottoinsieme diverso

Esempio

- Un programma logico Π :

$$\Pi \equiv \{\{Umano(x), \neg Filosofo(x)\}, \{Mortale(y), \neg Umano(y)\}, \\ \{Filosofo(socrate)\}, \{Filosofo(platone)\}, \{Filosofo(aristotele)\}\}$$

$$\phi \equiv \exists x Mortale(x)$$

$$\neg \phi \equiv \neg \exists x Mortale(x)$$

$$\equiv \forall x \neg Mortale(x)$$

$$\equiv \{\neg Mortale(x)\} \quad (\text{goal in forma di clausola di Horn})$$

Applicando la procedura di risoluzione in modo esaustivo

Si ottengono le sostituzioni:

$$\Sigma \equiv \{[x/socrate], [x/platone], [x/aristotele]\}$$

Assomiglia alla query su un database, *implicito* ...

Risoluzione SLD

- Un metodo per la risoluzione di programmi

S: *selection function*, una funzione di selezione degli atomi da unificare

L: *linear resolution*, risoluzione lineare, cioè in sequenza

D: *definite clause*, clausole di Horn con esattamente un letterale positivo

- Descrizione

Programma (*definite clauses*: regole + fatti): Π

Regole: $\beta \vee \neg\gamma_1 \vee \neg\gamma_2 \vee \dots \vee \neg\gamma_n$

Fatti: δ

Goal: $\neg\alpha_1 \vee \neg\alpha_2 \vee \dots \vee \neg\alpha_k$

Caratteristiche della procedura:

- I goal vengono considerati secondo l'ordine definito dalla *selection function*
- Per ciascun goal $\neg\alpha_i$ viene tentata la risoluzione (con unificazione) di tutte le regole (o fatti) che hanno un letterale positivo compatibile (*esplorazione delle alternative*)
- Le risposte sono le assegnazioni che permettono di derivare la clausola vuota
- L'insieme delle risposte è un sottoinsieme di M_{Π}

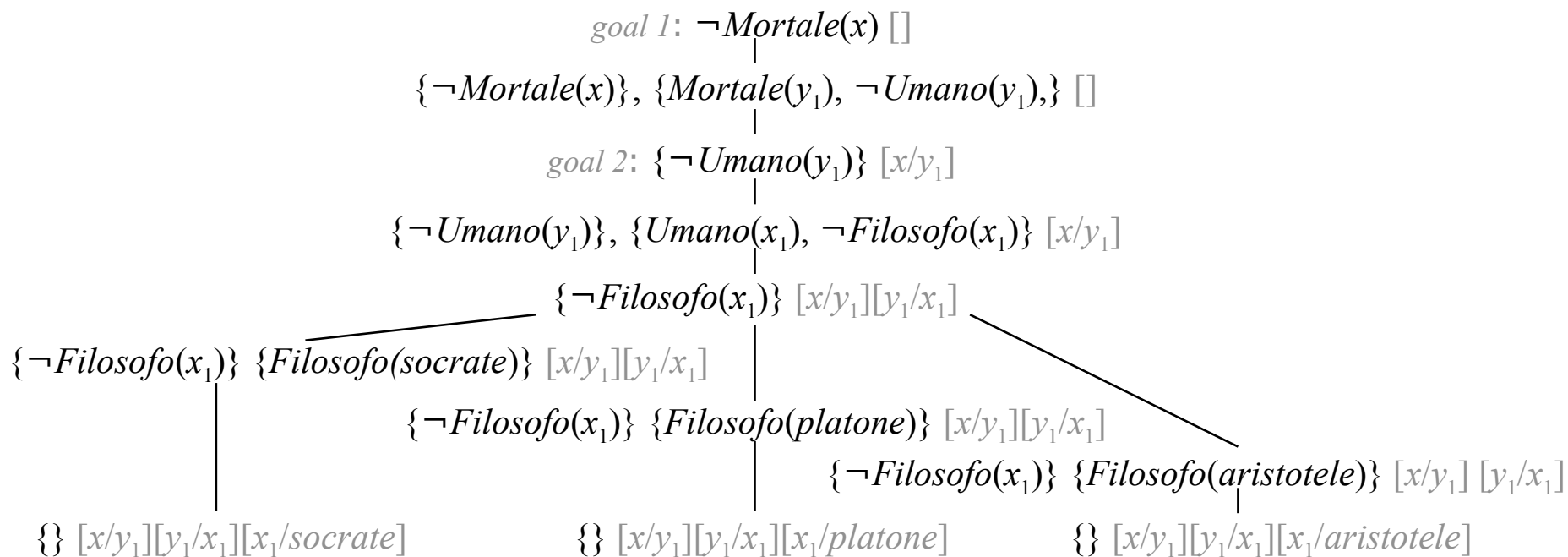
Alberi SLD

■ Una traccia del metodo di risoluzione SLD

Esempio:

$\Pi \equiv \{\{Umano(x), \neg Filosofo(x)\}, \{Mortale(y), \neg Umano(y)\},$
 $\{Filosofo(socrate)\}, \{Filosofo(platone)\}, \{Filosofo(aristotele)\}\}$

$goal \equiv \{\neg Mortale(x), \neg Umano(x)\}$ "Chi è mortale ed umano?"

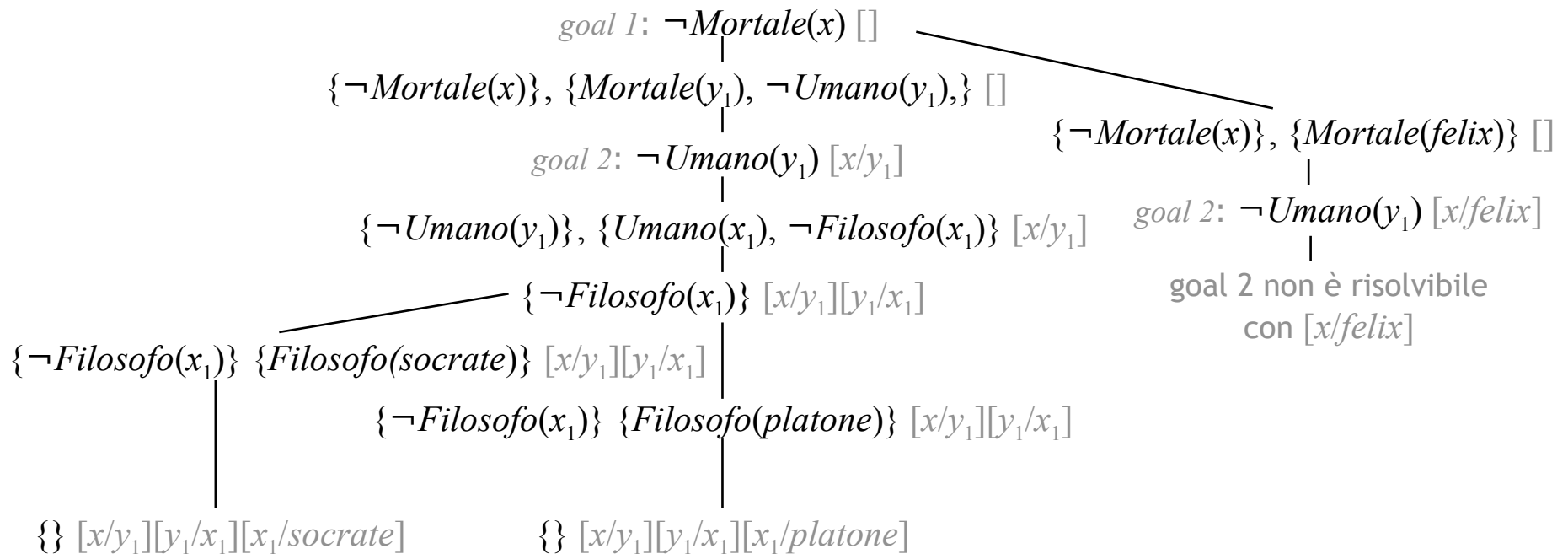


Esempio

- Non tutti i rami SLD si chiudono con successo

$\Pi \equiv \{\{Umano(x), \neg Filosofo(x)\}, \{Mortale(y), \neg Umano(y)\},$
 $\{Filosofo(socrate)\}, \{Filosofo(platone)\}, \{Mortale(felix)\}\}$

$goal \equiv \{\neg Mortale(x), \neg Umano(x)\}$ "Chi è mortale ed umano?"



Esempio

- Non tutti gli alberi SLD sono finiti

$$\Pi \equiv \{\{Loop(x), \neg Loop(x)\}\}$$

$$goal \equiv \{\neg Loop(x)\}$$

$$\begin{array}{c} goal: \neg Loop(x) \quad [] \\ | \\ \{\neg Loop(x)\}, \{Loop(x_1), \neg Loop(x_1)\} \quad [] \\ | \\ \{\neg Loop(x_1)\} \quad [x/x_1] \\ | \\ \{\neg Loop(x_1)\}, \{Loop(x_2), \neg Loop(x_2)\} \quad [x/x_1] \\ | \\ \{\neg Loop(x_2)\} \quad [x/x_1] \quad [x_1/x_2] \\ | \\ \dots \end{array}$$

SLD e programmazione logica

▪ Insieme delle risposte

Insieme di tutte le sostituzioni complete delle variabili, nei rami dell'albero SLD che si chiudono con successo (= con una clausola vuota)

▪ Metodo effettivo (*semantica procedurale*)

Selection function delle clausole

Si usa (quasi) sempre la *leftmost sub-goal first*, con sostituzione del *sub-goal*

Strategia di esplorazione delle alternative

- in **ampiezza** (*breadth-first*)
- in **profondità** (*depth-first*)

Il metodo SLD con selezione in *ampiezza* è **completo** (si dice anche SLD **fair**)

Trova tutti i rami finiti (con successo o meno) dell'albero SLD

(= *procedura completa di semi-decisione per $\Pi \models \phi$* , con Π e ϕ a clausole)

In pratica si utilizza la selezione in *profondità*

(Il metodo SLD non è completo - può divergere anche quando $\Pi \models \phi$)

Risoluzione SLD in Prolog

Metodo effettivo

Selection function: leftmost sub-goal first

Esplorazione *depth-first* delle alternative

Si esplora una sola alternativa alla volta, e si risparmia memoria (*backtracking*)

E' una strategia **incompleta**:

Un ramo divergente impedisce di trovare tutte le risposte dei rami 'alla destra'

Scelta tra risoluzioni alternative

(= *ordine di esplorazione dei sotto-alberi*)

Ordine di definizione della clausola applicata

(\approx quella che compare prima nel file)

Il metodo SLD *depth-first* non troverà la risposta σ_l

